Применение теории подобия при моделировании объектов различного масштаба

[Методы масштабирования задач о диффузии в программе Elcut]

К.т.н. В.Т. Чемерис, асс. И.А. Бородий Национальный авиационный университет Украины, г. Киев

#### Динамические процессы и их

#### уравнения для неподвижных сред

#### 1. Уравнение переноса массы,

обусловленного диффузией в результате неоднородной концентрации частиц (так назыв. само-диффузия),

в отсутствие термодиффузии и бародиффузии

$$\frac{\partial u}{\partial t} - D_1 \nabla^2 u = 0$$

Здесь 
$$u \equiv \rho$$
 - плотность среды  $\left[\frac{\kappa^2}{m^3}\right]$ ,  $D_1$  - коэффициент диффузии  $\left[\frac{m^2}{c}\right]$ ,  
 $\nabla = \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial y} + \frac{\partial}{\partial z}$  - оператор Гамильтона (набла),  
 $\nabla^2 = \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$  - оператор Лапласа.

Для газообразной среды  $D_1 = (1/3) < v > < l >$ , где

< v > - средне-массовая скорость теплового движения частиц среды,

< l> - средняя длина свободного пробега частиц среды.

#### 2. Уравнение переноса тепла.

$$c_p \rho \frac{\partial u}{\partial t} - \nabla \cdot (\lambda \nabla u) = 0$$

Здесь  $u \equiv T$  - температура среды;

 $\lambda$  – коэффициент теплопроводности,  $\left[\frac{\mathcal{Д}\mathcal{H}}{\mathcal{M}\cdot c\cdot {}^{\circ}K}\right]$ ; ;  $c_P$  – изобарная теплоемкость,  $\left[\frac{\mathcal{Д}\mathcal{H}}{\kappa_2\cdot {}^{\circ}K}\right]$ ;  $\rho$  - плотность среды,  $\left[\frac{\kappa_2}{\mathcal{M}^3}\right]$ .

#### 3. Уравнение диффузии магнитного поля.

$$\frac{\partial u}{\partial t} - \frac{1}{\mu\sigma} \nabla^2 u = 0$$

Здесь  $u \equiv B$  - индукция магнитного поля,  $T_{\pi}$ ;

 $\mu$  - магнитная проницаемость среды  $\left[\frac{\Gamma_{H}}{M}\right]$ ;  $\sigma$  - коэффициент электропроводности среды  $\left[\frac{1}{O_{M} \cdot M}\right]$ .

Для однородной и изотропной среды все эти уравнения могут быть записаны в одинаковой форме уравнения диффузии с использованием соответствующих каждому случаю значений коэффициента диффузии.

$$\frac{\partial u}{\partial t} - D_K \nabla^2 u = 0$$

1. Для **уравнения переноса массы** необходимо использовать коэффициент диффузии частиц:

$$D_{K} = D_{1} = \frac{1}{3} < v > \cdot < l > \left[\frac{M^{2}}{c}\right]$$

2. Для уравнения переноса тепла необходимо использовать коэффициент диффузии тепла, который также называют коэффициентом температуропроводности:

$$D_{K} = D_{2} = \frac{\lambda}{c_{P} \cdot \rho} \left[\frac{M^{2}}{c}\right]$$

3. Для уравнения диффузии магнитного поля необходимо использовать коэффициент диффузии магнитного поля: 1 Г 2 Л

$$D_{K} = D_{3} = \frac{1}{\mu \cdot \sigma} \left[ \frac{M^{2}}{c} \right]$$

Почему для нас представляет интерес установление соответствия, вплоть до полного подобия, между решениями уравнения диффузии для различных объектов моделирования, характеризуемых значительным отличием размеров модели и длительностью процесса?

В практике моделирования разработчик может встретить необходимость моделирования процессов диффузии как <u>в</u> крупных системах гигантских размеров при очень большой длительности процесса, с одной стороны, так и в микроскопических системах с чрезвычайно малой длительностью процесса, с другой стороны.

Не всегда разумно выполнять моделирование процесса на компьютере в реальном масштабе размеров объекта и, что особенно существенно, в реальном масштабе времени. <u>Принципы подобия решений</u>, которые будут сформулированы далее, <u>дают возможность преобразовать решение</u>, полученное для некоторых фиксированных пространственно-временных характеристик объекта, <u>в решение</u> для геометрически подобной модели <u>с пространственно-временными характеристиками,</u> заданными в совершенно другом диапазоне значений.

#### Какие объекты могут встретиться разработчику при моделировании динамических процессов с помощью программы ELCUT?

Программа **ELCUT** имеет широкие интервалы допустимых значений размеров объекта и широкие границы допустимой длительности процесса в модели:

от 1 мкм вплоть до 1 км – по размерам;

от 10<sup>-32</sup> вплоть до очень большой длительности процесса – по времени.

Особенностью и преимуществом программы ELCUT является возможность построения геометрии модели объекта в графическом редакторе путем простого рисования.

При этом пространственные координаты модели в компьютере должны быть выбраны в определенном соответствии с масштабом объекта, будь то объект суб-микронных размеров или же гигантских размеров.

#### I. Предположим, мы имеем дело с процессом большой длительности в объекте достаточно больших размеров.

Например, процесс диффузии тепла сквозь многослойное защитное покрытие подземных овощехранилищ (или фруктохранилищ) может иметь длительность в реальном времени около ½ года (Рисунок на следующем слайде).

Это не означает, что мы должны сидеть возле компьютера на протяжении 6 месяцев и дожидаться решения задачи о моделировании диффузии тепла.

Мы должны использовать масштабные коэффициенты, чтобы обеспечить подобие между процессом в нашей компьютерной модели и реальным процессом при разумном времени решения задачи. Проникновение тепла через многослойное покрытие – пример диффузии тепла в течение достаточно большого времени через объект больших размеров.



#### А КАК ОБСТОИТ ДЕЛО С МОДЕЛИРОВАНИЕМ ДИНАМИЧЕСКИХ ПОЛЕЙ В ОБЪЕКТАХ МИКРОСКОПИЧЕСКИХ РАЗМЕРОВ?

В этом случае мы должны быть уверены, что модель очень малого микро-объекта может быть успешно изображена на экране графического редактора программы. Только при этом условии мы сможем воспользоваться преимуществами создания модели с помощью графического редактора.

Это означает, что размеры реального объекта должны быть определенным образом преобразованы (т.е. увеличены), чтобы изображение модели соответствовало рабочему полю графического редактора.

Помимо вопроса о соотношении размеров реального объекта и его модели на экране компьютера, возникает вопрос о соотношении длительности процесса в реальном объекте и его длительности в компьютерной модели.

## II. Пример моделирования объекта микроскопических размеров.

Необходимость моделирования микро-объектов возникает при изучении микромагнитных процессов либо при изучении процессов передачи тепла в микро-миниатюрных элементах вычислительной техники или приборов для научных исследований. Моделирование тепловых или электромагнитных процессов в элементах суб-микронных размеров может также с успехом применяться при разработке новых материалов и изделий в нанотехнологиях.

В качестве примера необходимости расчета электрического поля в объекте микроскопических размеров (около 50 нм = 50·10<sup>-9</sup> м) рассмотрим расчет осциллирующего поля микромагнитного диполя, описанный в журнале *IEEE Transactions on Magnetics*.

 E.Martinez, L.Torres and L.Lopez-Diaz. Computing of solenoidal field in micromagnetic simulations, *IEEE Transactions on Magnetics*, vol. 40, no.5, Sept. 2004, pp. 3240 – 3243. При исследовании микромагнитных процессов было рассчитано электрическое поле в объеме кубика со стороной размером 50 нм (опубликовано E.Martinez, L.Torres and L.Lopez-Diaz, 2004 [1])



Figure 3 из **[1]**:

Электрическое поле *E<sub>x</sub>* осциллирующего диполя как функция расстояния от диполя вдоль оси *у* для момента времени

 $t = 1.32 \cdot 10^{-32} \,\mathrm{c}.$ 

Аналитическое решение задачи дано в книге: Дж.Джексон. Классическая электродинамика (пер.с англ., New York, Wiley). М., Мир. – 1970. Наиболее подходящими процессами для обсуждения вопроса о масштабировании моделей при моделировании динамических процессов являются:

- 1) нестационарное проникновение тепла в среду с линейными свойствами, или *Диффузия тепла*;
- нестационарное проникновение электромагнитного поля в ферромагнитную среду, обладающую электрической проводимостью – процесс, известный под названием Диффузия электромагнитного поля.

На этих процессах будет возможно показать взаимосвязь между временными и пространственными масштабами, *с* одной стороны, и теплофизическими или электромагнитными параметрами среды [как температуропроводность в случае (1) или магнитная проницаемость и электропроводность среды в случае (2)], *с* другой стороны.

ПРИМЕНЕНИЕ ПРИНЦИПА ПОДОБИЯ ПОЛЕЙ К ДВУМ МОДЕЛЯМ ФЕРРОМАГНИТНОЙ СРЕДЫ ПРИ РАЗЛИЧНЫХ РАЗМЕРАХ И РАЗЛИЧНЫХ ЭЛЕКТРОМАГНИТНЫХ СВОЙСТВАХ (т.е. магнитной проницаемости µ и электропроводности  $\sigma$ ). Электромагнитный процесс в каждом из двух образцов сравниваемых сред может быть описан типовым уравнением нестационарной диффузии  $\partial B$   $D \wedge \vec{p}$  D

$$\frac{\partial D}{\partial t} = D\Delta \vec{B}; \qquad D = \frac{1}{\mu \sigma}$$

где *B* – локальное значение магнитной индукции, *D* – локальное значение коэффициента диффузии поля. Далее подразумевается, что величины *µ*<sub>1</sub>, *σ*<sub>1</sub> относятся к 1-му образцу, а величины *µ*<sub>2</sub>, *σ*<sub>2</sub> – ко 2-му образцу. Условия подобия полей особенно легко могут быть установлены в случае, когда оба образца представляют собой однородные среды с линейными свойствами.

Условия подобия картин диффузии поля могут быть введены на основе одного из двух следующих подходов: :

- 1. Когда коэффициент диффузии имеет одинаковое значение для обоих образцов:  $D_1 = D_2$ .
- 2. Когда отношение между длительностями электромагнитных процессов в образцах (*T*<sub>1</sub>/*T*<sub>2</sub>) задано заранее без взаимосвязи с отношением характеристических размеров (*X*<sub>1</sub>/*X*<sub>2</sub>) первого и второго образца.
- 3. В общем случае равенства безразмерных коэффициентов диффузии: D<sub>1</sub>\* = D<sub>2</sub>\*. Эти нормированные величины будут введены на следующем слайде..

ПОДХОД 1. Прежде чем установить условия подобия полей, необходимо задать характеристический размер и характеристическое время для каждого образца и принять их в качестве базовых параметров для каждого из процессов:

$$T_1 = T_{1bas}, \ X_1 = X_{1bas}, \ B_1 = B_{1bas}$$
для 1-го образца;  
 $T_2 = T_{2bas}, \ X_2 = X_{2bas}, \ B_2 = B_{2bas}$ для 2-го образца.

Уравнение диффузии поля теперь может быть переписано в нормированных переменных

$$t^* = t / T_{bas}; \quad B^* = B / B_{bas};$$
  
 $x^* = x / X_{bas}; \quad y^* = y / X_{bas}; \quad z^* = z / X_{bas}.$   
(каждому образцу далее соответствуют  
индексы 1 или 2)

Уравнение диффузии поля теперь принимает вид: (пусть индекс 1 принадлежит реальному объекту, а индекс 2 принадлежит компьютерной модели). :

$$\partial B_{1}^{*} / \partial t_{1}^{*} = D_{1} \frac{T_{1bas}}{X_{1bas}^{2}} \Delta_{1}^{*} B_{1}^{*}; (1) \quad \partial B_{2}^{*} / \partial t_{2}^{*} = D_{2} \frac{T_{2bas}}{X_{2bas}^{2}} \Delta_{2}^{*} B_{2}^{*}. (2)$$

Здесь  $\Delta_1^*$ ,  $\Delta_2^*$ - это операторы Лапласа в безразмерных переменных,  $B_1^* = f_1(x_1^*, y_1^*, z_1^*, t_1^*);$   $B_2^* = f_2(x_2^*, y_2^*, z_2^*, t_2^*)$ 

- это нормированные функции поля, зависящие от безразмерных переменных.

 $B_1^*, B_2^*$  могут быть представлены в любом подходящем масштабе по желанию разработчика, т.к. они входят одновременно в левую и правую часть каждого уравнения.

Для нас важно рассмотреть распределение полей в момент времени  $t_{comp} = T_{2bas}$ , где время  $t_{comp}$  решения задачи на компьютере может достигать полного времени диффузии поля  $T_{2bas}$  в образце, который мы моделируем.

При условии равенства нормированных значений коэффициента диффузии

$$D_1^* = D_2^*,$$
 или  $D_1 rac{T_{1bas}}{X_{1bas}^2} = D_2 rac{T_{2bas}}{X_{2bas}^2}$ 

уравнение (1) идентично уравнению (2). Это означает, что безразмерное решение уравнения (2) совпадает с безразмерным решением уравнения (1), т.е.  $f(x^*, y^*, z^*, t^*) = f(x^*, y^*, z^*, t^*)$ 

$$f_1(x_1, y_1, z_1, t_1) = f_2(x_2, y_2, z_2, t_2)$$

Таким образом, нормированные значения коэффициента диффузии (3) образуют общий критерий подобия для уравнений (1) и (2) :  $T_{1bas} = D^* = D^* = T_{2bas}$ 

$$D_1^* = D_1 \frac{T_{1bas}}{X_{1bas}^2}; \quad D_2^* = D_2 \frac{T_{2bas}}{X_{2bas}^2}.$$

(3)

Когда мы используем 1-й подход для установления подобия полей, т.е. считаем, что  $D_1 = D_2$ , в качестве условия для подобия полей в конечный момент времени мы должны принять условие

$$T_{1bas} / T_{2bas} = (X_{1bas} / X_{2bas})^2$$

**ПОДХОД 2.** Второй подход основан на том, что *а priori* принимается равенство <u>скоростей диффузии поля</u> в массив материала каждого образца:  $V_{1diff} = V_{2diff}$ .

Скорость диффузии поля может быть определена через коэффициент диффузии D и глубину скин-слоя  $\delta$  для проникновения поля:

$$V_{diff} = D / \delta = 1 / (\mu \cdot \sigma \cdot \delta).$$

Отсюда имеем определение для глубины скин-слоя  $\delta = D / V_{diff}$ , которое дает возможность вычислить мгновенное значение глубины проникновения как функцию времени (в предположении, что среда обладает линейными свойствами):

$$\delta(t) = V_{diff} \cdot t$$
. Соответственно,  $V_{diff}(t) = 1/(\mu \cdot \sigma \cdot \delta(\tau))$ 

На этом общем определении скорости диффузии поля основано общеизвестное выражение для глубины скин-слоя:

$$\delta^2(t) = D \cdot t; \quad \delta(t) = \sqrt{\frac{t}{\mu\sigma}}$$

Исходя из принятого *a priori* равенства скорости диффузии поля в образце 1 и образце 2, если учесть, что соотношение (3)для нормированных значений коэффициента диффузии является необходимым условием идентичности уравнений (1) и (2), приходим к выводу, что для подобия решений в конечный момент времени (

 $t_{1max}$  or  $t_{2max}$ ) необходимо соблюсти условие:

$$\frac{\delta_1(t_{\max})}{\delta_2(t_{\max})} = \frac{T_{2bas}}{T_{1bas}} \cdot \left(\frac{X_{1bas}}{X_{2bas}}\right)^2.$$
(4)

Кроме того, мы можем учесть, что в конце процесса диффузии полная глубина проникновения поля приближается к характерному размеру образца, т.е.  $\delta_1(t) \begin{vmatrix} X_1 \end{vmatrix}$ 

$$\frac{\partial_1(t)}{\delta_2(t)} \Rightarrow \frac{X_{1bas}}{X_{2bas}}.$$
 (5)

Используя (5), вместо (4) получаем новое условие:



Когда соотношение длительностей электромагнитного процесса в образцах (*T*<sub>1bas</sub> / *T*<sub>2bas</sub>) задано заранее, можно определить требуемое для подобия соотношение размеров. В соответствии с **ПОДХОДОМ 2** подобие конечной картины распределения поля в конечный момент времени будет обеспечено при условии, что отношение характеристических размеров модели и реального объекта будет выбрано равным отношению ожидаемых времен полной диффузии поля в модель и в реальный объект моделирования:  $X_{1bas}$   $T_{1bas}$ 

$$\frac{\overline{X_{1bas}}}{\overline{X_{2bas}}} = \frac{\overline{T_{1bas}}}{\overline{T_{2bas}}} \,.$$

Это условие означает, что будет соблюдено равенство скоростей диффузии поля в один и другой образец.

Результаты проведенного рассмотрения показывают, что согласно ПОДХОДУ 1 обеспечивается строгая формальная идентичность уравнений поля (и их решений) для компьютерной модели и реального объекта. Некоторое отклонение в подобии конечных распределений поля может быть вызвано только нелинейностью свойств материала в сравниваемых образцах (разумеется, если она учитывается при постановке задачи).

В общем случае ПОДХОД 1 применим при любых значениях  $D_1 \neq D_2$ , поскольку выражение (3) является общим условием идентичности уравнений (1) и (2), т. е. является критерием подобия решений при любых комбинациях параметров D,  $T_{bas}$ ,  $X_{bas}$ .

В то же время **ПОДХОД 2**, помимо формального условия идентичности уравнений диффузии поля в реальный объект и его компьютерную модель, использует дополнительное физическое предположение о равенстве скоростей диффузии поля в каждый объект. Это ведет к пропорциональности между характеристическими временами образцов и полным временем диффузии поля в каждый образец. Такой применим лишь в случае, если равенство скоростей диффузии поля задано как дополнительное условие задачи.

Заметим, что при учете нелинейных свойств материалов данный подход, как и 1-й, не гарантирует точного соблюдения подобия в распределении полей.

Как правило, магнитная проницаемость ферромагнитных материалов зависит от уровня индукции магнитного поля. В программе ELCUT предусмотрена возможность ввода кривой намагничивания материала в процесс моделирования. Это означает, что условия подобия картины магнитного поля могут быть достигнуты при обеспечении одинакового уровня магнитных полей в расчетной модели и в реальном объекте.

Это можно обеспечить надлежащим выбором граничных условий, от которых зависит магнитный поток (и соответственно магнитная индукция) в поперечном сечении расчетной модели.

#### Применение принципа подобия

к решениям уравнения **диффузии тепла** может быть продемонстрировано в квази-одномерном рассмотрении с использованием моделей в форме полосы из однородного материала, которую можно считать вырезанной из области со

значительно большей шириной вдоль оси у.

Температура материала T = f(x, t).



Решение уравнения диффузии тепла получено далее при заданных параметрах среды и стандартных граничных условиях.

#### Свойства метки блока в **ELCUT**. Задача: **Теплопередача нестационарная**. Однородное изотропное тело. Коэффициент диффузии **D** = λ /(**C**·ρ) [ м²/c ]

Thermal Conductivity		$\lambda_{2} =$	60		
$\lambda_{\underline{3}} = 60$ $\lambda_{u} = 60$	(W/K·m)			60	(W/K·m)
Nonlinear		Anisotropic	λ <sub>y</sub> =		
Function of Temperat	ure	Coordinates	C =	60	(J/kg·K)
C = 60	(J/kg·K)	O Cartesian O Polar		2000	(ka/m <sup>3</sup> )
Nonlinear ρ = 2000	(kg/m <sup>3</sup> )	⊘ Polar	ρ=	2000	(kg/m

 $= 0.0005 (M^2/c)$ 

# Граничные условия вдоль границ. Свойства метки ребра. b1 Задача: Теплопередача нестационарная a1 a2 b2 Edge Label Properties - a1

 $(W/m^2)$ 

Вдоль стороны <b>а1</b>	General	(К) [°С]
Вдоль стороны <b>а2</b>	$\mathbf{I}_{o} = 0$	(K) [°C]
Вдоль сторон <b>b1, b2</b>	✓ Heat <u>Flux</u> : F <sub>n</sub> = -q (ΔF <sub>n</sub> = -q)	

q = 0

Распределение температуры в пространстве и времени при D = 0.0005 м<sup>2</sup>/с,  $T_1 = 80^{\circ}$ C,  $T_2 = 0^{\circ}$ C,  $t_{MAX} = 50$  с. Длина образца L = 0.5 м.



Подобное распределение температуры получено при изменении масштабов образца: L = 5.0 м,  $t_{2MAX}$  = 5000 с,  $t_{2MAX}/t_{1MAX}$  = 100,  $X_2/X_1$  = 10, D<sub>1</sub> = D<sub>2</sub> = 0.0005 м<sup>2</sup>/с, при

сохранении прежних граничных условий.



Условие достижения стационарного состояния

Really, above at  $D_1 = D_2$   $t_{1MAX} / t_{2MAX} = (X_1 / X_2)^2 = 100$ .

<u>Однако</u>, вид графических зависимостей температуры T = f(x, t) не всегда дает возможность быть уверенными в подобии картин распределении поля температуры.

Для большей уверенности полезно продолжить оба решения до стационарного состояния. В качестве фактора, подтверждающего достижение стационарного состояния, может быть использован градиент температуры.

Тепловой поток равен

$$q = -\lambda \operatorname{grad} T$$

Если градиент температуры остается постоянным вдоль координаты  $\mathcal{X}$  с достаточно высокой точностью, это означает, что распределение температуры достигло установившегося значения.

Это дает возможность однозначно определить время достижения стационарного состояния *t*<sub>MAX</sub>.

# Идентичность граничных условий как необходимое условие для подобия решений

- При изменении размера образца в соответствии с изменением длительности процесса идентичность граничных условий представляет собой необходимое условие для точного подобия решений.
- Это значит, что одновременно с трансформацией размера модели и длительности процесса необходимо трансформировать величину теплового потока в направлении, вдоль которого происходит диффузия тепла:

$$q = -\lambda \operatorname{grad} T$$

При одномерном анализе  $q = -\lambda \Delta T / \Delta x = -\lambda (T_1 - T_2) / L.$ 

Особый случай задачи о нестационарном распространении тепла это задача при заданном тепловом потоке на одной (или двух) границах расчетной модели.

При такой постановке задачи задание граничного условия по величине *q* также входит в число необходимых условий, обеспечивающих подобие решений для модельных образцов с измененными параметрами размера модели и времени процесса. Распределение температуры при D = 0.002 м<sup>2</sup>/c,  $T_1 = 80^\circ$  C,  $T_2 = 0^\circ$  C,  $t_{MAX} = 10000$  c. Длина образца L = 5.0 м.



Градиент температуры по длине образца (L = 5 м).  $D = 0.002 \text{ m}^2/\text{c}, \quad T_1 = 80^{\circ}\text{C}, \quad T_2 = 0^{\circ}\text{C}, \quad t_{MAX} = 10000 \text{ c}.$ time, sec 51.6 [°C/m] Gradient of Temperature, up to 10000 L[m] Coordinate  $\chi$ , m

#### Градиент температуры в конечные моменты времени для образца с L = 5 м. D = 0.002 м²/с, *T*<sub>1</sub> = 80°С, *T*<sub>2</sub> = 0°С, *t<sub>MAX</sub>* = 10000 с. Величина *grad T* отличается от однородного распределения не более, чем на 0.1%.



Распределение температуры для уменьшенной модели. L = 0.5 m. D = 0.002 м<sup>2</sup>/c.  $T_1 = 80^{\circ}$ C,  $T_2 = 0^{\circ}$ C,  $t_{MAX} = 100$  c.

Размер по *X* уменьшился в <u>10 раз</u>; *t<sub>мAX</sub>* уменьшилось в <u>100 раз</u>.



Градиент температуры для уменьшенной модели (L = 0.5 м). D = 0.002 м<sup>2</sup>/с. *T*<sub>1</sub> = 80°С, *T*<sub>2</sub> = 0°С, *t*<sub>MAX</sub> = 100 с. Видно, что с уменьшением длины образца до 0.5 m тепловой поток автоматически уменьшен в 10 раз, в соответствии с общим условием подобия решений.



Градиент температуры в конечные моменты времени. L = 0.5 м. D = 0.002 м<sup>2</sup>/с,  $T_1 = 80^{\circ}$ C,  $T_2 = 0^{\circ}$ C,  $t_{MAX} = 10000$  с. Отклонение величины grad T от однородного распределения менее 0.1%.



ВЫВОД № 1. Для достижения подобия решений при изменении масштабов модели в задаче о нестационарном распространении тепла необходимо: 1) Выполнить равенство значений общего критерия подобия

$$D_1 \frac{t_{1bas}}{X_{1bas}^2} = D_2 \frac{t_{2bas}}{X_{2bas}^2}$$

(здесь  $t_{1bas}$  и  $t_{2bas}$  - это базисные значения времени, или же времена достижения

стационарного состояния для обеих моделей);

2) Обеспечить пропорциональное изменение теплового потока в направлении диффузии тепла соответственно изменению характеристического размера модели:  $q_1 = \frac{\Delta T_1}{L}; \quad q_2 = \frac{\Delta T_2}{L}$ 

Из граничных условий (
$$\Delta T_1 = \Delta T_2$$
)

следует соотношение между тепловыми потоками:

 $\frac{q_1}{q_2} = \frac{L_2}{L_1}$ 

Это соотношение служит условием идентичности решений для распределения температуры (*T*) по абсолютным значениям.

Это будет видно на следующем примере.

#### Формирование градиента температуры

в начальной стадии диффузии, когда тепловой поток задан постоянным на левой границе модели.

L = 0.5 м, D = 0.417 (м<sup>2</sup>/с),  $q_0$  = 10000 (Вт/м),  $T_2$  is free,  $t_{MAX}$  = 50 с. Температура на левой границе  $T_1$  зависит от интенсивности

теплового потока и времени.



Температура на левой границе модели как функция времени.

L = 0.5 M, D = 0.417 (M<sup>2</sup>/c),  $q_0 = 10000$  (BT/M),  $t_{MAX} = 50$  c.

{Подобный график температуры получен для увеличенной модели:

L = 5.0 M, D = 0.417 (M<sup>2</sup>/c),  $q_0 = 1000$  (BT/M),  $t_{MAX} = 5000$  c.}



### Распределение температуры по длине образца с L = 0.5 м по мере её возрастания на левой границе модели.

Подобное распределение температуры получено для увеличенной модели с L = 5 м при увеличении длительности процесса (до *t<sub>MAX</sub>* = 5000 с) и уменьшении величины теплового потока (до 1000 Вт/м вместо 10000 Вт/м).



1

## Сравнение распределения температуры вдоль оси *x* в конечный момент времени подтверждает подобие решений.



Если возможно достичь **подобия процессов** на основе критерия подобия при равенстве градиентов температуры **в конечный момент времени при достижении стационарного состояния state**, аналогичным образом можно достичь подобия процессов иной длительности, если соблюдены условия подобия пространственных и временных параметров моделей совместно с граничными условиями.

#### Подобие решений

уравнения диффузии магнитного поля В линейной среде, которая отличается постоянной электропроводностью и постоянной магнитной проницаемостью, решение уравнения нестационарной диффузии магнитного поля имеет такой же характер, как и решение уравнения диффузии тепла. Некоторые отличия имеются лишь в формулировке граничных условий.

В задаче о магнитном поле *у*-компонента векторного магнитного потенциала  $A_y$  играет ту же роль в граничных условиях, что и температура **Т** в задаче о распространении тепла.

В то же время, магнитная индукция поля, которая в одномерном случае равна  $B_z = \partial A_y / \partial x$ , играет в решении ту же самую роль, что тепловой поток q в задаче о переносе тепла ( $q_x = -\lambda \partial T / \partial x$ ).

#### Свойства метки блока в Elcut.

Для исследования подобия процессов диффузии магнитного поля в моделях различного масштаба в качестве материала моделей была выбрана слабо магнитная сталь (типа низкокачественной электротехнической стали) при той же самой геометрии моделей, что и для процессов диффузии тепла.



General				
Permeability				
Edit B-H Curve				
V Nonlinear				
Conductivity for t	ransiant analysis on	ha)		
Image: Wood of the second	ransient analysis on (S/m)	ly) Function of	Temperatu	ure

Образцы имеют такую же длину: 0,5 м или 5 м. Когда в расчетную модель вводится одна и та же кривая намагничивания материала, это служит гарантией того, что будет достигнуто полное подобие решений при трансформации пространственных и временных характеристик процесса диффузии поля в нелинейный ферромагнетик даже при наличии в нем потерь энергии.

#### Граничные условия вдоль ребер. Образец 1 (L = 5 м).

Свойства метки ребра. Задача: Теплопередача нестационарная. b1

a1 a2 Edge Label Properties - a1 **b2** General Magnetic Potential: A = A<sub>c</sub> Вдоль ребра а1  $A_0 = 8$ (Wb/m) X Edge Label Properties - a2 General Вдоль ребра а2 Magnetic Potential: A = A<sub>o</sub> (Wb/m)  $A_0 = 0$ X Edge Label Properties - b1, b2 Вдоль ребер **b1**, **b2**  $\blacksquare$  <u>I</u>angential Field: H<sub>1</sub> =  $\sigma$  ( $\Delta$ H<sub>1</sub> =  $\sigma$ ) (A/m) 0 σ=  $A_1 - A_2 = 8.0 \, [\text{Wb/m}]$ 

График показывает формирование распределения магнитного потенциала на ранних этапах диффузии поля в образец 1 (L = 5.0 m). На более поздних этапах диффузии (время от 300 до 1000 с) распределение потенциала остается неизменным.

Такая же картина получена для уменьшенного образца 2 с длиной

L = 0.5 m в интервале значений координаты x от 0 до 0.5 м при уменьшении длительности процесса в 100 раз (0...10 с).

Potential A [Wb/m]



Распределение магнитной индукции по длине образца 1 (L = 5.0 м). Можно видеть зону насыщения с подвижной границей.

Процесс приближается к стационарному при  $t \to 1000$  с.



Видно, что на начальных этапах процесса сталь имеет зону насыщения с низкой проницаемостью (её граница подвижна), в то время как в остальной части образца сталь не насыщена.



#### Распределение поля при трансформации модели по условиям подобия

При изменении размерности и длительности процесса в рассмотренных образцах для соблюдения критериев подобия между изменением размеров и изменением времени процесса должно быть следующее соотношение:

 $[t_{1MAX}/t_{2MAX} = (X_1/X_2)^2 = 100].$ 

Распределение поля в модели с измененным масштабом несмотря на нелинейность магнитных свойств среды остается подобным распределению поля в первой модели благодаря равенству уровней магнитной индукции в обеих моделях.

Это достигается благодаря тому, что граничные условия обеспечивают равные значения магнитного потока через поперечное сечение модели в установившемся режиме: :

 $B_z = \Phi/S = (A_1 - A_2) / L$  [B6/M<sup>2</sup>],

где **L** – размер модели в направлении диффузии поля (т.е. вдоль оси x).

Равенство магнитных потоков, которое ожидается в обеих моделях при достижении стационарного режима, может рассматриваться как дополнительное условие подобия полей, с помощью которого обеспечивается равенство уровней индукции и подобие влияния нелинейности магнитного материала на величину полу в обеих моделях.

#### Образец 2 (L = 0.5 m). Граничные условия вдоль ребер. Свойства метки ребра.

Задача: Магнитное нестационарное поле.



Распределение индукции поля в образце 2 (L = 0.5 м) не отличается от распределения поля в образце 1 (L = 5 м) при согласованном изменении масштабов времени и расстояния.



Распределение магнитной проницаемости по длине образца 2 (L = 0.5 м) принципиально такое же, как в образце 1 (L = 5.0 м) при согласованном изменении масштабов времени и расстояния.



## Можно ли сравнить коэффициенты диффузии поля в рассматриваемых моделях?

Для сравнения коэффициентов диффузии поля в нелинейный ферромагнетик могут быть использованы значения коэффициентов диффузии, которые достигаются при достижении стационарного режима в обеих моделях (т.е. при завершении процесса диффузии). В обоих случаях (образец 1, образец 2) установившееся значение магнитной проницаемости при одинаковых значениях магнитной индукции  $B_z = 1.6$  Тл равно  $\mu = 289,4 \mu_0$ . Электропроводность материала  $\sigma = 1e06$  См/м.

Таким образом, в обоих случаях можно считать, что конечное значение коэффициента диффузии составляет

#### $D = 1/[\mu \cdot \sigma] =$

= 1/[289,4 · 1,26Е-6 · 1Е6] = 0.0274 [м<sup>2</sup>/с].

**ВЫВОД 2.** Моделирование диффузии магнитного поля в линейной среде принципиально не отличается от моделирования нестационарной теплопередачи.

Между величинами поля существует следующая аналогия:

температура  $T \rightarrow$  магнитный потенциал A;

тепловой поток  $q \rightarrow$  плотность магнитного потока B.

Моделирование диффузии магнитного поля в нелинейном ферромагнетике при наличии электрической проводимости может приводить к подобным результатам для двух геометрически подобных моделей при выполнении следующих условий подобия:

1) подобие пространственных и временных масштабов сравниваемых моделей

(характерный размер  $X_{bas}$  , длительность процесса  $T_{bas}$ );

- 2) равенство размерных *D* или безразмерных *D*<sup>\*</sup> коэффициентов диффузии, определяемых для установившегося процесса, когда диффузия завершена (это условие связано с предыдущим);
- 3) равенство значений плотности магнитного потока *B*, определяемых для установившегося состояния, когда диффузия завершена (это необходимо для корректного учета нелинейных свойств среды в каждом образце).

Общее условие подобия моделей сохраняет свою форму и для нелинейных сред:

$$D_{1} \frac{T_{1bas}}{X_{1bas}^{2}} = D_{2} \frac{T_{2bas}}{X_{2bas}^{2}}$$

----- ОКОНЧАНИЕ ------